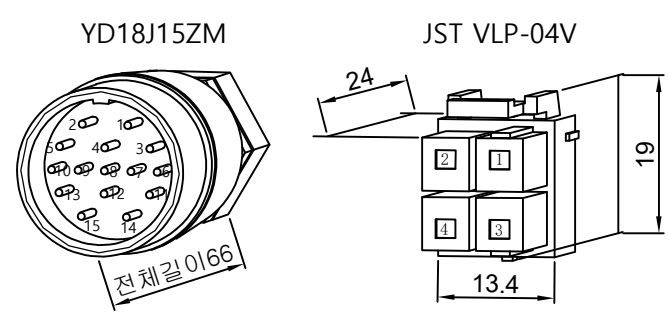
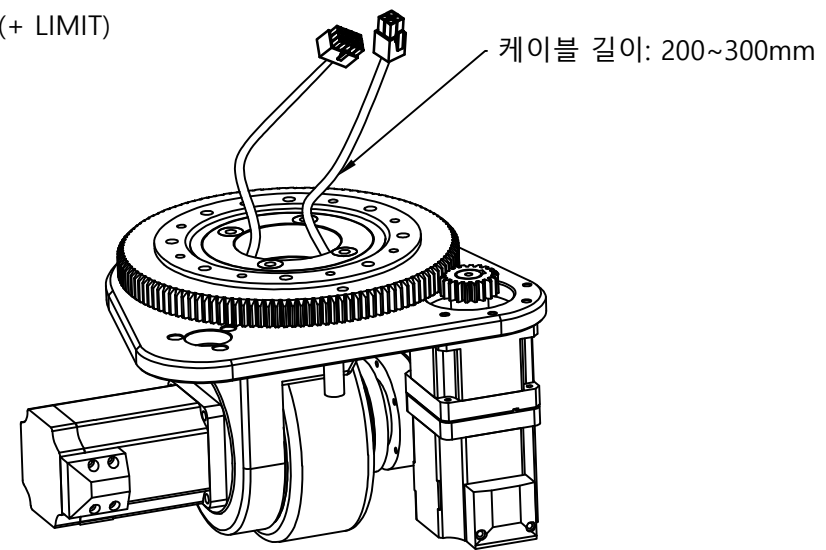
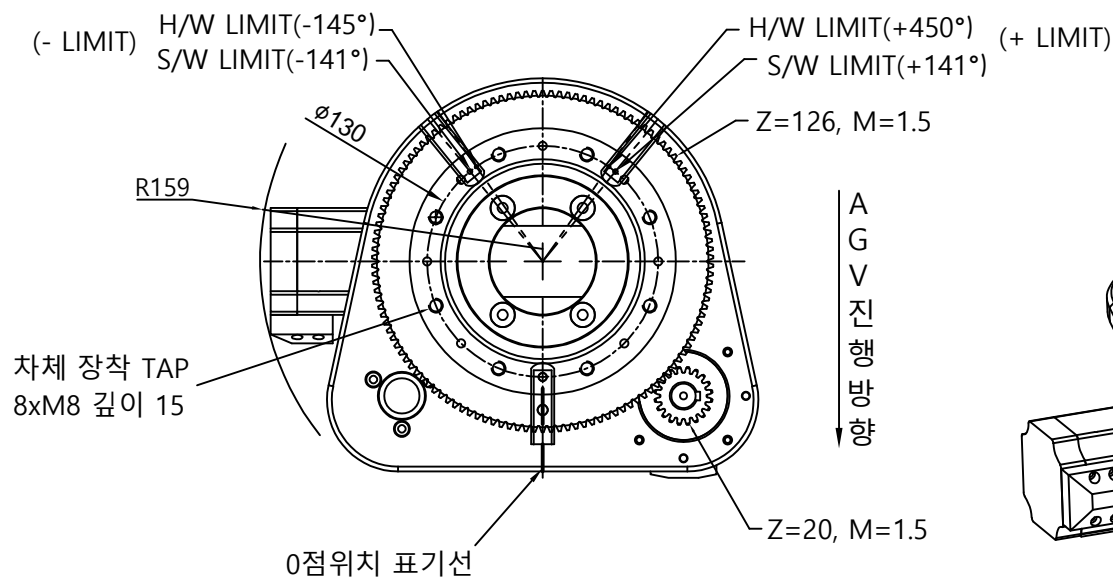
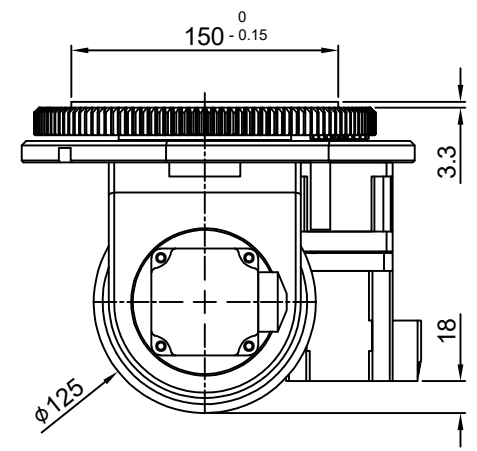
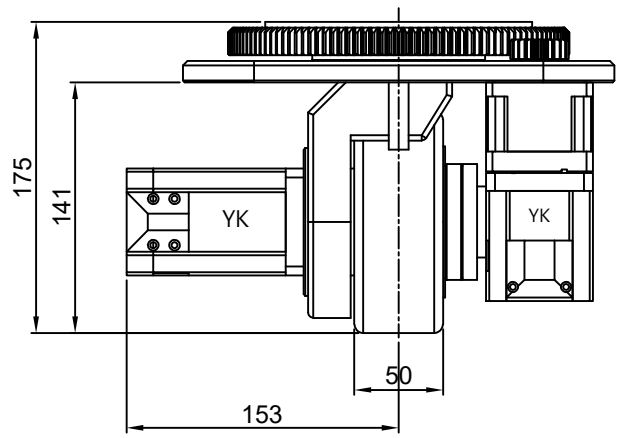


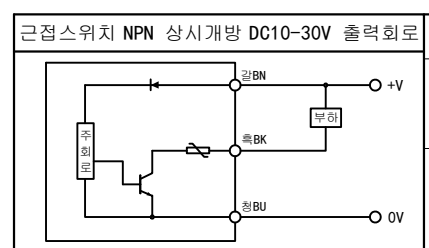


Wheel Material: NDI

주행부		
모터 타입	영구자석 동기서보모터	
모터 정격파워	kW	0.40
모터 정격전압	V(DC)	48
모터 정격전류	A	11
모터 정격회전속도	rpm	3,000
모터 정격토크	N-m	1.27
구동휠 속도비	i	16
구동휠 직경	mm	125
구동휠 속도	m/min	74
구동휠 정격토크	N-m	17.3
구동휠 최대토크	N-m	34.6
구동휠 최대하중	kg	350
제동토크	N-m	4
모터 엔코더 타입	상대치(Incremental)	
엔코더 통신프로토콜	Differential	
엔코더 1회전 펄스수	2500P/R	
엔코더 회전수		

조향부		
모터 타입	영구자석 동기서보모터	
모터 정격파워	kW	0.1
모터 정격전압	V(DC)	48
모터 정격전류	A	4
모터 정격회전속도	rpm	3,000
모터 정격토크	N-m	0.32
감속기 속도비	i	45
최종 회전방향속도비	i	283.5
최대 회전방향속도	°/sec	63.5
최대 회전방향각도	°	±141
모터 엔코더 타입	상대치(Incremental)	
엔코더 통신프로토콜	Differential	
엔코더 1회전 펄스수	2500P/R	
엔코더 회전수		

최대 회전반경	mm	159
휠 중량	kg	17±3
브레이크 사양	DC48V, 20W	
브레이크 접선방식	+/- 없음	



주행 & 조향모터 Connection																	
모터 권선 소켓	권선 리드		U		V		W										
	플러그 번호		1		2		3										
엔코더 컨넥터	신호핀 정의		PE	5V	0V	A+	B+	Z+	A-	B-	Z-	U+	V+	W+	U-	V-	W-
	신호배열번호		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15

FIRST ANGLE PROJECTION

ALL DIMENSION ARE IN MM
DO NOT SCALE DRAWING

서보모터 드라이버 선택

주행모터용

조향모터용

TITLE
EKD125-PM04030BI16-12620-PM010BI45

DWG.NO

QTY

REV