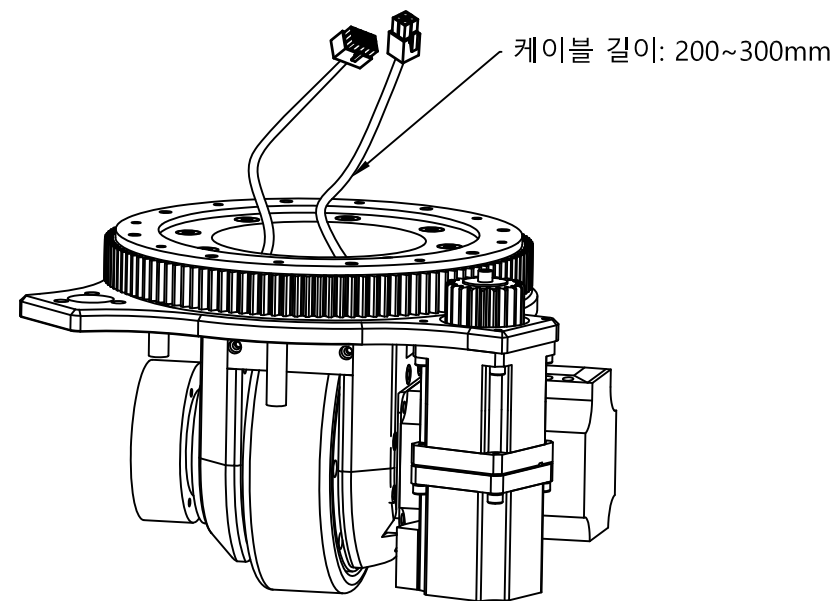
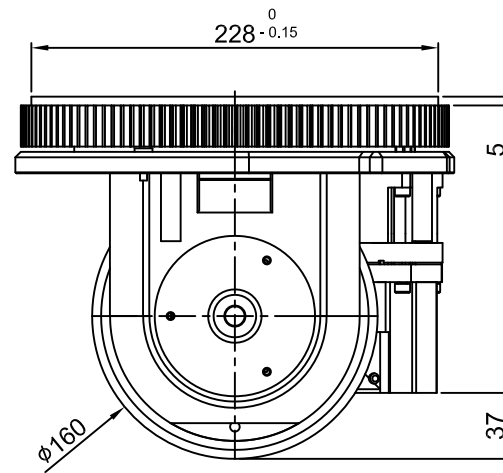


		FIRST ANGLE PROJECTION
ALL DIMENSION ARE IN MM DO NOT SCALE DRAWING		
서보모터 드라이버 선택		
주행모터용		
조향모터용		

			
TITLE EKD160-PM10030BI20-11820-PM010BI45			
DWG.NO		QTY	REV

주행부		
모터 타입	영구자석 동기서보모터	
모터 정격파워	kW	1.0
모터 정격전압	V(DC)	48
모터 정격전류	A	20
모터 정격회전속도	rpm	3,000
모터 정격토크	N-m	3.2
구동휠 속도비	i	20
구동휠 직경	mm	160
구동휠 속도	m/min	75
구동휠 정격토크	N-m	54
구동휠 최대토크	N-m	108
구동휠 최대하중	kg	800
제동토크	N-m	6
모터 엔코더 타입	상대치(Incremental)	
엔코더 통신프로토콜	Differential	
엔코더 1회전 펄스수	2500P/R	
엔코더 회전수		

조향부		
모터 타입	영구자석 동기서보모터	
모터 정격파워	kW	0.1
모터 정격전압	V(DC)	48
모터 정격전류	A	4
모터 정격회전속도	rpm	3,000
모터 정격토크	N-m	0.32
감속기 속도비	i	45
최종 회전방향속도비	i	265.5
최대 회전방향속도	°/sec	68
최대 회전방향각도	°	±140
모터 엔코더 타입	상대치(Incremental)	
엔코더 통신프로토콜	Differential	
엔코더 1회전 펄스수	2500P/R	
엔코더 회전수		

최대 회전반경	mm	218
휠 중량	kg	31±3
브레이크 사양	DC48V, 20W	
브레이크 접선방식	+/- 없음	